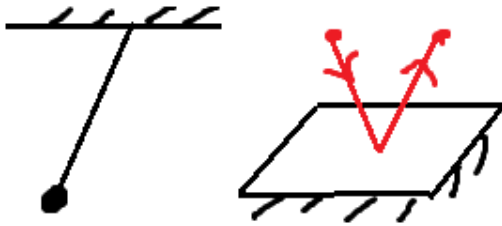


Поговорим про типы связей в теореме!

## УДЕРЖИВАЮЩИЕ vs НЕУДЕРЖИВАЮЩИЕ



удерживающие    неудерживающие

Неудерживающие связи – это связи с неравенствами. Например, для шарика, упруго отражающегося от поверхности, это  $z \geq 0$ .

## ГОЛОНОМНЫЕ vs НЕГОЛОНОМНЫЕ

«Голономные» - крайне неудачный термин. Гораздо удачнее «геометрические». Это связи, которые можно записать только через обобщённые координаты, без обобщённых скоростей.

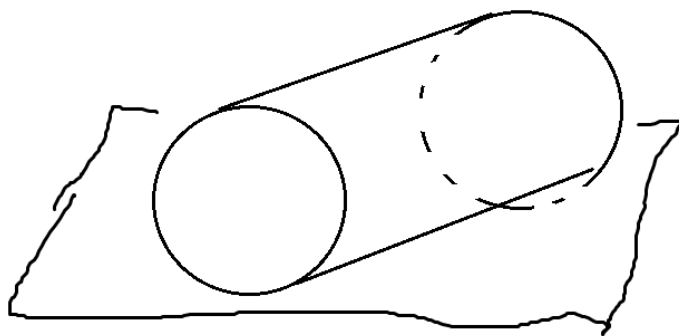
### Пример из Вики:

Две материальные точки в плоскости  $z = 0$  соединены стержнем постоянной длины  $l$  и могут двигаться только так, чтобы скорость середины стержня была направлена вдоль стержня (движение конька по плоскому катку).

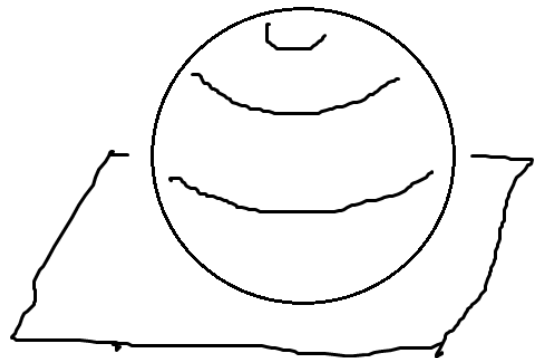
Для этой системы механические связи аналитически записываются уравнениями

$$\begin{aligned} z_1 &= z_2 = 0, \\ (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 &= l^2, \\ (y_2 - y_1)(\dot{x}_1 + \dot{x}_2) - (x_2 - x_1)(\dot{y}_1 + \dot{y}_2) &= 0. \end{aligned}$$

Например, катящийся по поверхности цилиндр – это голономная система, а катящийся шар – уже нет:



ГОЛОНОМНО



НЕГОЛОНОМНО

## А НАХРЕНА НАМ ЭТИ КЛАССИФИКАЦИИ?

В курсе теореме на ФФ решаются только задачи с ГОЛОМНЫМИ УДЕРЖИВАЮЩИМИ связями.

Почему? Потому что именно для них разработаны простые методы решения. Например, тот же Лагранжев формализм с уравнением Эйлера-Лагранжа:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial q'_k} - \frac{\partial L}{\partial q_k} = 0 \quad \forall k = 1, 2, \dots, n$$

Из-за этого возникает ощущение, что так всегда. Нет, не всегда, вам просто дают простые задачи – с голономными связями. Хотите сложные – идите на мехмат. Там уравнения Эйлера-Лагранжа уже работать не будут. Будут применяться другие методы – например, уравнения Чаплыгина:

Рассмотрим неголономную систему с  $s$  степенями свободы и  $d$  неголономными связями<sup>[3]</sup>. Обозначим кинетическую энергию системы  $T$ , потенциальную энергию  $\Pi$ . Обобщённые скорости зависимых координат  $\dot{q}_k = \sum_{m=1}^{s-d} h_{km} \dot{q}_m + h_k$ , где  $k = s-d+1, \dots, s$ . Обозначим  $T^*$  кинетическую энергию системы после исключения зависимых скоростей  $\dot{q}_{s-d+1}, \dot{q}_{s-d+2}, \dots, \dot{q}_s$ .

Уравнения динамики неголономной системы имеют вид<sup>[2]</sup>

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial T^*}{\partial \dot{q}_m} \right) - \frac{\partial T^*}{\partial q_m} + \sum_{k=s-d+1}^s \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_k} \sum_{r=1}^{s-d} \left( \frac{\partial h_{kr}}{\partial q_m} - \frac{\partial h_{km}}{\partial q_r} \right) \dot{q}_r = - \frac{\partial \Pi}{\partial q_m},$$

где  $m = 1, 2, \dots, s-d$ . В этих уравнениях можно исключить скорости зависимых координат  $\dot{q}_{s-d+1}, \dot{q}_{s-d+2}, \dots, \dot{q}_s$  при помощи уравнений

$\dot{q}_k = \sum_{m=1}^{s-d} h_{km} \dot{q}_m + h_k$  и таким образом получить  $s-d$  уравнений с  $s-d$  неизвестными  $q_1, q_2, \dots, q_{s-d}$ , которые интегрируются независимо от уравнений неголономных связей<sup>[2]</sup>.

[https://ru.wikipedia.org/wiki/Уравнения Чаплыгина](https://ru.wikipedia.org/wiki/Уравнения_Чаплыгина) фулл

Ну, как вам, особенно по сравнению с уравнениями Эйлера-Лагранжа? ☺

Неудерживающие связи тоже плохи – нам, помимо неравенства, нужно записать закон отражения скорости при отражении от поверхности. А там будет скорость, т.е. не голономность. Это мы уже знаем, что плохо.

Так что скажем спасибо ФФ, дающему только голономные задачи с удерживающими связями, где мы можем применять простое уравнение Эйлера-Лагранжа!

